Л. Ю. Колотилина

ОБ SDD₁ МАТРИЦАХ И ИХ ОБОБЩЕНИЯХ

§1. Введение и предварительные сведения

Многочисленные работы, вышедшие в последние годы, были посвящены выделению и исследованию различных классов матриц, содержащих подкласс SDD (Strictly Diagonally Dominant) матриц и содержащихся в классе невырожденных \mathcal{H} -матриц, см., например, [1–3, 5–10, 13] и цитируемые в них работы.

Среди таких классов мы отдельно упомянем ${\rm SDD_1}$ матрицы, введенные в 2011 Пеньей [13].

Класс SDD₁ матриц исследовался в работах [5,7] и [3]. Совсем недавно, в статье [8], были введены в рассмотрение так называемые GSDD₁ матрицы как обобщение SDD₁ матриц. В настоящей работе мы продолжаем исследование GSDD₁ матриц, концентрируясь на их определении и на верхних оценках их обратных в норме l_{∞} . В частности, в §2 предлагается альтернативное, несколько отличное определение $GSDD_1^*$ матриц, которое представляется предпочтительным, и исследуются свойства GSDD₁ и GSDD₁ матриц.

Поскольку как GSDD_1 , так и GSDD_1^* матрицы являются невырожденными \mathcal{H} -матрицами, естественно рассмотреть задачу об установлении верхних оценок для их обратных. Мы рассматриваем ее в §3, где приводится оценка, полученная в работе [8], и доказываются новые оценки, зависящие от того, является ли GSDD_1^* матрица также и SDD_1^* матрицей или же нет.

В заключительном $\S 4$ мы вводим в рассмотрение еще один матричный класс, состоящий из так называемых SD-SDD матриц, который содержит S-SDD, GSDD $_1$ и GSDD $_1^*$ матрицы. Для SD-SDD матриц A мы выводим две верхние оценки для $\|A^{-1}\|_{\infty}$, одна из которых зависит от параметра и обобщает оценку, предложенную в [8], тогда как другая оценка от параметров не зависит. Также мы доказываем, что не зависящая от параметров оценка является наиболее точной, а для

Kлючевые слова: l_{∞} -норма обратной матрицы, верхние оценки, SDD₁ матрицы, SDD₁* матрицы, GSDD₁* матрицы, GSDD₁* матрицы, SD-SDD матрицы, H-матрицы.

S-SDD матриц она сводится к оценке, первоначально установленной в работе [12]. В случае же $GSDD_1$ и $GSDD_1^*$ матриц, новая, не зависящая от параметров, оценка улучшает оценки, приведенные в §3.

Напомним необходимые обозначения и определения.

Пусть $A=(a_{ij})\in\mathbb{C}^{n\times n}$, где $n\geqslant 1$. Обозначим $\langle n\rangle=\{1,\ldots,n\}$, и пусть S – некоторое подмножество множества индексов $\langle n\rangle$. Через $\bar{S}=\langle n\rangle\backslash S$ будем обозначать дополнение множества S в $\langle n\rangle$. Положим

$$r_i(A) = \sum_{j \in \langle n \rangle \setminus \{i\}} |a_{ij}|, \quad i = 1, \dots, n,$$

$$(1.1)$$

а также

$$r_i^S(A) = \begin{cases} \sum_{\substack{j \in S \\ j \neq i}} |a_{ij}|, & i \in S, \\ \sum_{i \in S} |a_{ij}|, & i \notin S; \end{cases}$$
 (1.2)

через A[S] будем обозначать главную подматрицу $(a_{ij})_{i,j\in S}$ матрицы A.

Определение 1.1. $Mampuųa\ A=(a_{ij})\in\mathbb{C}^{n\times n},\ n\geqslant 2,\ называется$ SDD (Strictly Diagonally Dominant) матрицей, если

$$|a_{ii}| > r_i(A), \quad i = 1, \dots, n.$$
 (1.3)

Определение 1.2 ([6,15]). Пусть $A = (a_{ij}) \in \mathbb{C}^{n \times n}$, $n \geqslant 2$, и пусть $S \subset \langle n \rangle$ – непустое подмножество множества индексов. Матрица A называется S-SDD (S-Strictly Diagonally Dominant) матрицей, если выполнены следующие два условия:

$$|a_{ii}| > r_i^S(A)$$
 das $ecex \ i \in S$ (1.4)

u

$$[|a_{ii}| - r_i^S(A)] \left[|a_{jj}| - r_j^{\bar{S}}(A) \right] > r_i^{\bar{S}}(A) r_j^S(A)$$

$$\partial \text{in scex} \quad i \in S \ u \ j \in \bar{S}.$$

$$(1.5)$$

Замечание 1.1. Для общности и удобства, в определении 1.2 мы допускаем случай $S=\langle n \rangle$, не являющийся общепринятым, так что SDD матрицы могут рассматриваться как $\langle n \rangle$ -SDD матрицы.

Следует упомянуть, что S-SDD матрицы впервые появились в работе [9], где было показано, что они являются невырожденными \mathcal{H} -матрицами. Тот же матричный класс рассматривался в статьях [1,2,11] и [10].

На протяжении данной работы через

$$R_A = \{ i \in \langle n \rangle : |a_{ii}| > r_i(A) \} \tag{1.6}$$

обозначается множество номеров строк матрицы A, имеющих строгое диагональное преобладание, и мы полагаем

$$p_i(A) = p_i^{R_A}(A) + r_i^{\overline{R_A}}(A), \quad i = 1, \dots, n,$$

где используется (1.2) и аналогичное обозначение

$$p_i^{R_A}(A) = \sum_{j \in R_A \setminus \{i\}} |a_{ij}| \frac{r_j(A)}{|a_{jj}|}, \quad i = 1, \dots, n.$$
 (1.7)

Через I_n (или просто I) обозначается единичная матрица порядка $n \ge 1$.

 SDD_1 и SDD_1^* матрицы определяются следующим образом.

Определение 1.3 ([13]). Матрица $A = (a_{ij}) \in \mathbb{C}^{n \times n}$, $n \geqslant 2$, называется SDD_1 матрицей, если она удовлетворяет условию

$$|a_{ii}| > p_i(A)$$
 das $ecex \quad i \notin R_A.$ (1.8)

Определение 1.4 ([3]). SDD_1 матрица $A=(a_{ij})\in\mathbb{C}^{n\times n},\ n\geqslant 2,$ называется SDD_1^* матрицей, если

$$r_i(A) \neq 0$$
 dia $scex \ i \in R_A.$ (1.9)

Поскольку при всех $i \notin R_A$ мы имеем $r_i(A) \geqslant |a_{ii}| > 0$, то условие (1.9) можно заменить на формально более сильное условие

$$r_i(A) \neq 0$$
 для всех $i \in \langle n \rangle$, (1.10)

означающее, что у A нет диагональных строк.

В заключение этого параграфа мы напомним два результата, которые понадобятся нам в дальнейшем.

Для матрицы, обратной к SDD матрице, имеется следующая клас-сическая оценка.

Теорема 1.1 ([4,14]). Пусть $A=(a_{ij})\in\mathbb{C}^{n\times n},\ n\geqslant 2,\ -SDD$ матрица. Тогда

$$||A^{-1}||_{\infty} \le \max_{i \in \langle n \rangle} \frac{1}{|a_{ii}| - r_i(A)}.$$
 (1.11)

Следующая теорема устанавливает соотношение между ${\rm SDD_1^*}$ матрицами, не имеющими строгого диагонального преобладания, и $R_A\text{-SDD}$ матрицами.

Теорема 1.2 ([3, теорема 2.1]). Пусть $A = (a_{ij}) \in \mathbb{C}^{n \times n}, \ n \geqslant 2$, является SDD_1^* матрицей, причем $R_A \neq \langle n \rangle$, и пусть матрица $B = (b_{ij})$ определяется соотношением

$$B = (b_{ij}) = A\Delta_A, \tag{1.12}$$

 $e \partial e$

$$\Delta_A = \operatorname{diag} \{\delta_1, \dots, \delta_n\}, \quad \delta_i = \begin{cases} \frac{r_i(A)}{|a_{ii}|}, & i \in R_A, \\ 1, & i \in \overline{R_A}. \end{cases}$$

Tогда B является R_A -SDD матрицей.

Заметим, что в том случае (не рассматриваемом в теореме 1.2), когда A является SDD матрицей без диагональных строк, мы имеем $R_A = \langle n \rangle, \ b_{ii} = r_i(A)$ при всех $i \in \langle n \rangle$, и

$$r_i(B) = \sum_{j \neq i} |a_{ij}| \frac{r_j(A)}{|a_{jj}|} < r_i(A) = b_{ii}, \quad i = 1, \dots, n.$$
 (1.13)

Следовательно, B является SDD матрицей, а значит также и R_A -SDD матрицей.

$$\S 2$$
. GSDD₁ и GSDD₁* матрицы

В этом параграфе мы напоминаем и обсуждаем определение $GSDD_1$ матриц, предложенное в работе [8]. Также мы вводим в рассмотрение альтернативное обобщение SDD_1 матриц, так называемые $GSDD_1^*$ матрицы, и приводим некоторые свойства обоих типов обобщенных SDD_1 матриц.

Определение 2.1 ([8]). Матрица $A = (a_{ij}) \in \mathbb{C}^{n \times n}, \ n \geqslant 2$, называется $GSDD_1$ матрицей, если выполнены следующие два условия:

$$r_i(A) > p_i^{R_A}(A)$$
 для всех $i \in R_A$ (2.1)

u

$$\left[r_i(A) - p_i^{R_A}(A) \right] \left[|a_{jj}| - r_j^{\overline{R_A}}(A) \right] > r_i^{\overline{R_A}}(A) \ p_j^{R_A}(A)$$

$$\partial \text{is } \operatorname{ecex} \quad i \in R_A \ u \ j \in \overline{R_A}.$$
 (2.2)

Следует отметить, что, в соответствии с определением 2.1, произвольная матрица A такая, что $R_A=\varnothing$, является GSDD_1 матрицей. Действительно, в этом случае, оба условия (2.1) и (2.2) исчезают. Поскольку мы заинтересованы в обобщениях SDD матриц, то матрицы, для которых $R_A=\varnothing$, следует исключить из определения 2.1. Но в

работе [8] эта ситуация попросту игнорируется, и в результатах, в ней полученных, следует дополнительно предполагать, что $R_A \neq \varnothing$.

 GSDD_1 матрицы обладают следующим простым, но существенным свойством.

Предложение 2.1. Если $A=(a_{ij})\in\mathbb{C}^{n\times n},\ n\geqslant 2,$ является $GSDD_1$ матрицей, причем $R_A\neq\varnothing$, то

$$r_i(A) > 0$$
 dia $ecex$ $i = 1, \dots, n.$ (2.3)

Доказательство. Если $i \in R_A$, то $r_i(A) > 0$ в силу (2.1). Пусть $R_A \neq \langle n \rangle$ и пусть $j \in \overline{R_A}$, т.е.

$$r_i(A) \geqslant |a_{ij}|. \tag{2.4}$$

Поскольку оба множества R_A и $\overline{R_A}$ непустые, то из (2.2) следует, что

$$|a_{jj}| - r_j^{\overline{R_A}}(A) > 0.$$

Отсюда вытекает, что $|a_{jj}|>0$, что, наряду с (2.4), доказывает, что $r_{j}(A)>0$.

Пусть задана матрица $A=(a_{ij})\in\mathbb{C}^{n\times n},\, n\geqslant 1.$ Определим диагональную матрицу

$$\Delta_A = \operatorname{diag} \left\{ \delta_1, \dots, \delta_n \right\}, \quad \delta_i = \begin{cases} \frac{r_i(A)}{|a_{ii}|}, & i \in R_A, \\ 1, & i \in \overline{R_A}, \end{cases}$$
 (2.5)

использованную в работах [3,5,7]. Ясно, что $0 \leqslant \Delta_A \leqslant I_n$, так что матрица Δ_A невырождена тогда и только тогда, когда $r_i(A)>0$ для всех $i\in R_A$. Из предложения 2.1 мы немедленно получаем следующий результат.

Следствие 2.1. Если $A=(a_{ij})\in\mathbb{C}^{n\times n},\ n\geqslant 2,\ -GSDD_1$ матрица и $R_A\neq\varnothing$, то диагональная матрица Δ_A является невырожденной.

Используя матрицу Δ_A , с заданной матрицей A мы ассоциируем отмасштабированную матрицу

$$B = (b_{ij}) = A\Delta_A$$
.

Как легко видеть,

$$b_{ii} = \begin{cases} r_i(A), & i \in R_A, \\ |a_{ii}|, & i \notin R_A, \end{cases}$$
 (2.6)

И

$$r_i(B) = p_i(A), \quad i = 1, \dots, n.$$
 (2.7)

В терминах матрицы B условия (2.1) и (2.2) формулируются в виде

$$|b_{ii}| > r_i^{R_A}(B), \quad i \in R_A, \tag{2.8}$$

И

$$[|b_{ii}| - r_i^{R_A}(B)] [|b_{jj}| - r_j^{\overline{R_A}}(B)] > r_i^{\overline{R_A}}(B) r_j^{R_A}(B), \quad i \in R_A, \ j \in \overline{R_A}.$$
 (2.9)

Сравнивая последние соотношения с определением 1.2, мы немедленно приходим к следующему утверждению.

Предложение 2.2. Матрица $A=(a_{ij})\in\mathbb{C}^{n\times n},\ n\geqslant 2,\$ для которой $S=R_A\neq\varnothing,\$ является $GSDD_1$ матрицей тогда и только тогда, когда отмасштабированная матрица $B=A\Delta_A$ является R_A -SDD матрицей.

Из предложения 2.2 легко получить следующий результат.

Следствие 2.2. Пусть A – $GSDD_1$ матрица, причем $R_A \neq \emptyset$. Тогда A является невырожденной \mathcal{H} -матрицей.

Доказательство. В силу предложения 2.2, матрица $B = A\Delta_A$ является R_A -SSD матрицей. Отсюда следует (см. [6,15]), что B – невырожденная \mathcal{H} -матрица, а значит существует невырожденная диагональная матрица D такая, что матрица $BD = A(\Delta_A D)$ имеет строгое диагональное преобладание. Этим доказано, что A является невырожденной \mathcal{H} -матрицей.

Следует упомянуть, что утверждение следствия 2.2 было первоначально установлено в работе [8], где была приведена диагональная матрица W такая, что AW имеет строгое диагональное преобладание. Предположение, что $R_A \neq \varnothing$, в работе [8] отсутствует. Однако в том случае, когда $R_A = \varnothing$, не только матрица AW не имеет строгого диагонального преобладания, но и ни одна из ее строк не имеет строгого диагонального преобладания, поскольку в этом случае $W = \varepsilon I_n$.

Также следует отметить, что, в соответствии с определением 2.1, класс всех SDD матриц не является подклассом класса всех GSDD_1 матриц. Действительно, по определению 2.1, SDD матрица A, для которой $R_A = \langle n \rangle$, является GSDD_1 матрицей тогда и только тогда, когда

$$r_i(A) > p_i(A) = \sum_{j \neq i} |a_{ij}| \frac{r_j(A)}{|a_{jj}|}, \quad i = 1, \dots, n,$$

что, очевидно, равносильно условию

$$r_i(A) \neq 0, \quad i = 1, \dots, n.$$

Итак, SDD матрица является $GSDD_1$ матрицей тогда и только тогда, когда у нее нет диагональных строк.

Поскольку класс $GSDD_1$ матриц был введен как обобщение SDD_1 матриц, можно было бы ожидать, что $\{SDD_1\} \subset \{GSDD_1\}$. Однако это не так. Верно следующее утверждение.

Предложение 2.3. Пусть $A = (a_{ij}) \in \mathbb{C}^{n \times n}$, $n \geqslant 2$, – SDD_1 матрица. Тогда A является $GSDD_1$ матрицей тогда и только тогда, когда она является SDD_1^* матрицей.

Доказательство. Если A является SDD_1 матрицей, то, очевидно, $R_A \neq \emptyset$. Следовательно, если A является $GSDD_1$ матрицей, то, в силу предложения 2.1, у матрицы A нет диагональных строк, т.е. она является SDD_1^* матрицей. Этим доказана необходимость.

Обратно, пусть A является SDD_1^* матрицей. Если $R_A \neq \langle n \rangle$, то матрица $B = A \Delta_A$ является R_A -SDD матрицей по теореме 1.2, так что A является GSDD_1 матрицей в силу предложения 2.2. Наконец, если A – SDD матрица без диагональных строк, то, в соответствии с определением 2.1, A является GSDD_1 матрицей тогда и только тогда, когда

$$r_i(A) > p_i(A)$$
 для всех $i \in n$. (2.10)

Поскольку $R_A = \langle n \rangle$, то $r_i(A) < |a_{ii}|, \, i=1,\ldots,n$, так что

$$p_i(A) = \sum_{j \neq i} |a_{ij}| \frac{r_j(A)}{|a_{jj}|}, \quad i = 1, \dots, n.$$

Теперь условие (2.10) следует из условия $r_i(A) > 0, i = 1, ..., n$.

В силу предложения 2.3, имеет место следующее соотношение:

$$\{SDD_1^*\} = \{SDD_1\} \cap \{GSDD_1\}.$$
 (2.11)

Таким образом, класс $GSDD_1$ в действительности представляет собой расширение класса SDD_1^* , а не SDD_1 матриц.

Ниже мы предлагаем альтернативное определение обобщенных SDD_1 матриц.

Определение 2.2. Матрица $A=(a_{ij})\in\mathbb{C}^{n\times n},\ n\geqslant 2,$ называется $GSDD_1^*$ матрицей, если выполняются следующие два условия:

$$|a_{jj}| > r_j^{\overline{R_A}}(A)$$
 das $ecex \ j \in \overline{R_A}$ (2.12)

u

Замечание 2.1. Ясно, что в том случае, когда R_A – непустое собственное подмножество множества индексов, A является GSDD_1 матрицей тогда и только тогда, когда она является GSDD_1^* матрицей. Однако, в отличие от GSDD_1 матриц, всякая GSDD_1^* матрица A необходимо удовлетворяет условию $R_A \neq \varnothing$. Действительно, если бы мы имели $R_A = \varnothing$, то, в силу (2.12), мы бы также имели

$$|a_{jj}| > r_j(A)$$
 для всех $j \in \langle n \rangle$,

что означало бы, что $R_A = \langle n \rangle$. Полученное противоречие доказывает, что $R_A \neq \varnothing$.

С другой стороны, если A является SDD матрицей, т.е. $R_A=\langle n\rangle$, то оба условия (2.12) и (2.13) исчезают. Таким образом, мы имеем желаемое включение

$$\{SDD\} \subset \{GSDD_1^*\}. \tag{2.14}$$

Аналогом предложения 2.1 для ${\rm GSDD_1^*}$ матриц является следующее утверждение.

Предложение 2.4. Если $A=(a_{ij})\in\mathbb{C}^{n\times n},\, n\geqslant 2,\, -GSDD_1^*$ матрица и $R_A\neq \langle n\rangle,\, mo$

$$r_i(A) > 0$$
 dia $scex \quad i = 1, \dots, n.$ (2.15)

Доказательство. Поскольку $R_A \neq \langle n \rangle$, то $\overline{R_A} \neq \emptyset$. Если $j \in \overline{R_A}$, т.е. $r_j(A) \geqslant |a_{jj}|$, то из (2.13) следует, что

$$|a_{jj}| > r_j^{\overline{R_A}}(A),$$

так что $|a_{jj}| > 0$ и, следовательно,

$$r_j(A) \geqslant |a_{jj}| > 0, \quad j \in \overline{R_A}.$$

Пусть теперь $i \in R_A$. В этом случае, в силу (2.13), мы имеем

$$r_i(A) > p_i^{R_A}(A) \geqslant 0.$$

Предложение доказано.

Из предложения 2.4 мы немедленно получаем следующее утверждение

Следствие 2.3. Если $A=(a_{ij})\in\mathbb{C}^{n\times n},\ n\geqslant 2,\ -GSDD_1^*$ матрица и $R_A\neq\langle n\rangle,\ mo$ матрица Δ_A невырождена.

Предложение 2.4 утверждает, что любая GSDD_1^* матрица либо имеет строгое диагональное преобладание, либо не содержит диагональных строк.

Для GSDD₁* матриц справедлив следующий аналог предложения 2.2.

Предложение 2.5. Матрица $A=(a_{ij})\in\mathbb{C}^{n\times n},\ n\geqslant 2,\ m$ акая что $R_A\neq\langle n\rangle,\$ является $GSDD_1^*$ матрицей тогда и только тогда, когда отмасштабированная матрица $B=A\Delta_A$ является R_A -SDD матрицей.

Доказательство. Заметим сперва, что, в силу замечания 2.1, для любой GSDD_1^* матрицы A мы имеем $R_A \neq \varnothing$. С другой стороны, в условиях предложения, мы также имеем $\overline{R_A} \neq \varnothing$. В этих условиях, по определению 1.2, B является R_A -SDD матрицей тогда и только тогда, когда она является $\overline{R_A}$ -SDD матрицей. Наконец, остается заметить, что, ввиду определения 2.2 и соотношений (2.6)–(2.7), A является GSDD_1^* матрицей в том и только том случае, когда B является $\overline{R_A}$ -SDD матрицей.

Поскольку как SDD, так и S-SDD матрицы являются невырожденными \mathcal{H} -матрицами, то из предложения 2.5 мы легко получаем следующий аналог следствия 2.2.

Следствие 2.4. Всякая $GSDD_1^*$ матрица является невырожденной \mathcal{H} -матрицей.

Следующее предложение можно рассматривать как обоснование использования обозначения $GSDD_1^*$ в определении 2.2.

Предложение 2.6. Пусть $A=(a_{ij})\in\mathbb{C}^{n\times n},\ n\geqslant 2,\$ является SDD_1^* матрицей. Тогда A является $GSDD_1^*$ матрицей, так что

$$\{SDD_1^*\} \subset \{SDD_1\} \cap \{GSDD_1^*\}.$$
 (2.16)

Доказательство. Пусть $A - \mathrm{SDD}_1^*$ матрица. Если $R_A = \langle n \rangle$, то A также является и GSDD_1^* матрицей в силу (2.14). Если же $R_A \neq \langle n \rangle$, то,

по теореме 1.2, $B = A\Delta_A$ является R_A -SDD матрицей. Следовательно, по предложению 2.5, $A - \text{GSDD}_1^*$ матрица.

Из (2.14) и предложения 2.6 следует, что

$$\{SDD\} \cup \{SDD_1^*\} \subseteq \{SDD_1\} \cap \{GSDD_1^*\}. \tag{2.17}$$

На самом деле, справедливо следующее более сильное утверждение, которое является аналогом предложения 2.3.

Предложение 2.7.

$$\{SDD\} \cup \{SDD_1^*\} = \{SDD_1\} \cap \{GSDD_1^*\}.$$
 (2.18)

Доказательство. Ввиду (2.17), для доказательства (2.18) нужно лишь показать, что

$$\{\mathrm{SDD}\} \cup \{\mathrm{SDD}_1^*\} \supseteq \{\mathrm{SDD}_1\} \cap \{\mathrm{GSDD}_1^*\}.$$

Действительно, пусть $A \in \{\{\mathrm{SDD}_1\}\} \cap \{\mathrm{GSDD}_1^*\}\} \setminus \{\mathrm{SDD}_1^*\}$. Тогда, в силу определения 1.4, в матрице A есть диагональная строка. По предложению 2.4, при $R_A \neq \langle n \rangle$ это невозможно, и мы заключаем, что $R_A = \langle n \rangle$, т.е. A является SDD матрицей.

В заключение этого параграфа мы приведем условие, которое с необходимостью выполнено для матрицы $A \in \{\text{GSDD}_1^*\} \setminus \{\text{SDD}_1^*\}$ при $R_A \neq \langle n \rangle$.

Предложение 2.8. Пусть $A=(a_{ij})\in\mathbb{C}^{n\times n},\ n\geqslant 2,\ -\ GSDD_1^*$ матрица и пусть $R_A\neq\langle n\rangle.$ Если A не является SDD_1^* матрицей, то

$$r_i^{R_A}(A) \neq 0$$
 для всех $i \in R_A$. (2.19)

Доказательство. Ввиду предложения 2.4, матрица A не имеет диагональных строк. Следовательно, в силу определений 1.3 и 1.4, если она не является SDD_1^* матрицей, то она не является и SDD_1 матрицей, т.е. $\exists j \in \overline{R_A}: |a_{jj}| \leqslant p_j(A)$. Ввиду соотношений (2.6)–(2.7), это означает, что матрица B удовлетворяет условию

$$\exists j \in \overline{R_A} : |b_{jj}| \leqslant r_j(B). \tag{2.20}$$

В частности, из (2.20) следует, что $\overline{R_B} \neq \emptyset$, или $R_B \neq \langle n \rangle$. По предложению 2.5, B является R_A -SDD матрицей, и из определения 1.2 в применении к матрице B с $S=R_A$ и (2.20) следует, что

$$|b_{ii}| > r_i(B)$$
 для всех $i \in R_A$. (2.21)

Поскольку неравенство в (2.21), очевидно, равносильно неравенству $r_i^{R_A}(A) > p_i^{R_A}(A)$, то условие (2.21) равносильно (2.19).

Итак, класс GSDD_1^* матриц содержится в объединении SDD матриц, SDD_1^* матриц и таких матриц A, что их главные подматрицы вида $A[R_A]$ не содержат диагональных строк. Этим структурным результатом мы воспользуемся в следующем параграфе.

§3. Верхние оценки для
$$\|A^{-1}\|_{\infty}$$

В работе [8] была предложена следующая верхняя оценка.

Теорема 3.1 ([8]). Пусть $A = (a_{ij}) \in \mathbb{C}^{n \times n}, n \geqslant 2, -GSDD_1$ матрица и пусть $R_A \neq \emptyset$. Тогда

$$||A^{-1}||_{\infty} \leqslant \max \left\{ \max_{i \in R_A} \frac{r_i(A)}{|a_{ii}|}, \gamma \right\} \times \max \left\{ \frac{1}{\min_{i \in R_A} \varphi_i}, \frac{1}{\min_{j \in \overline{R_A}} \psi_j} \right\},$$
(3.1)

где

$$\varphi_i = r_i(A) - p_i^{R_A}(A) - \gamma r_i^{\overline{R_A}}(A), \quad i \in R_A,$$

$$\psi_i = \gamma(|a_{jj}| - r_i^{\overline{R_A}}(A)) - p_i^{R_A}(A), \quad j \in \overline{R_A},$$

u

$$\gamma \in \Gamma = \left(\max_{j \in \overline{R_A}} \frac{p_j^{R_A}(A)}{|a_{jj}| - r_j^{\overline{R_A}}(A)}, \ \min_{j \in R_A} \frac{r_j(A) - p_j^{R_A}(A)}{r_j^{\overline{R_A}}(A)} \right). \tag{3.2}$$

Оценка (3.1) получается применением оценки теоремы 1.1 к SDD матрице $C = AW_{\gamma}$, где

$$W_{\gamma} = \operatorname{diag} \{ w_1^{(\gamma)}, \dots, w_n^{(\gamma)} \}, \quad w_i^{(\gamma)} = \begin{cases} \frac{r_i(A)}{|a_{ii}|}, & i \in R_A, \\ \gamma, & i \in \overline{R_A}. \end{cases}$$

Строгое диагональное преобладание в матрице C обеспечивается условием (3.2).

Существенным недостатком оценки (3.1) является ее зависимость от параметра γ , поскольку непонятно, как следует выбирать значение γ оптимальным образом. Ниже мы представим не содержащие параметров оценки $||A^{-1}||_{\infty}$ для GSDD₁* матриц A, не имеющих строгого

диагонального преобладания. Для этого нам понадобится следующий известный результат.

Теорема 3.2 ([12]). Пусть $A = (a_{ij}) \in \mathbb{C}^{n \times n}$, $n \geqslant 2$, является S-SDD матрицей для непустого собственного подмножества S множества индексов $\langle n \rangle$. Тогда

$$||A^{-1}||_{\infty} \leq \max_{i \in S, j \in \bar{S}} \frac{\max\{|a_{ii}| - r_i^S(A) + r_j^S(A), |a_{jj}| - r_j^{\bar{S}}(A) + r_i^{\bar{S}}(A)\}}{[|a_{ii}| - r_i^S(A)][|a_{jj}| - r_j^{\bar{S}}(A)] - r_i^{\bar{S}}(A)r_j^S(A)}.$$

$$(3.3)$$

Кроме того, если $S \subseteq R_A \neq \langle n \rangle$, то

$$||A^{-1}||_{\infty} \leq \max_{i \in S, j \in \bar{S}} \frac{|a_{ii}| - r_i^S(A) + r_j^S(A)}{[|a_{ii}| - r_i^S(A)] [|a_{jj}| - r_j^{\bar{S}}(A)] - r_i^{\bar{S}}(A) r_j^S(A)}.$$
(3.4)

Основываясь на теореме 3.2, мы установим следующий результат, обобщающий теорему 2.5 работы [3], в которой предложена верхняя оценка $\|A^{-1}\|_{\infty}$ для SDD₁* матрицы A.

Теорема 3.3. Пусть $A=(a_{ij})\in\mathbb{C}^{n\times n},\ n\geqslant 2,\ -GSDD_1^*$ матрица, причем $R_A\neq\langle n\rangle,\ u$ пусть $B=A\Delta_A,\$ где диагональная матрица Δ_A определена в соответствии c (2.5).

ullet Если $R_B
eq \langle n \rangle$ и A не является SDD_1^* матрицей, то

$$||A^{-1}||_{\infty} \leq \max_{i \in R_A, \ j \in \overline{R_A}} \frac{r_i(A) - p_i^{R_A}(A) + p_j^{R_A}(A)}{[r_i(A) - p_i^{R_A}(A)][|a_{jj}| - r_j^{\overline{R_A}}(A)] - r_i^{\overline{R_A}}(A) \ p_j^{R_A}(A)}.$$
(3.5)

• Если $R_B \neq \langle n \rangle$ и А является SDD_1^* матрицей, то

$$||A^{-1}||_{\infty} \leqslant \max_{i \in R_A, \ j \in \overline{R_A}} \frac{|a_{jj}| - r_j^{\overline{R_A}}(A) + r_i^{\overline{R_A}}(A)}{[r_i(A) - p_i^{R_A}(A)][|a_{jj}| - r_j^{\overline{R_A}}(A)] - r_i^{\overline{R_A}}(A) p_j^{R_A}(A)}.$$

• Если $R_B = \langle n \rangle$, то для любого непустого собственного подмножества S множества $\langle n \rangle$ верно неравенство

$$||A^{-1}||_{\infty} \leq \max_{i \in S, j \in \bar{S}} \frac{\max\{|b_{ii}| - r_i^S(B) + r_j^S(B), |b_{jj}| - r_j^{\bar{S}}(B) + r_i^{\bar{S}}(B)\}\}}{[|b_{ii}| - r_i^S(B)][|b_{jj}| - r_j^{\bar{S}}(B)] - r_i^{\bar{S}}(B) r_j^{\bar{S}}(B)};$$
(3.7)

в частности, при $S = R_A$ имеем оценку

$$\|A^{-1}\|_{\infty} \leq \max_{i \in S, \ j \in \overline{S}} \frac{\max\{r_{i}(A) - p_{i}^{R_{A}}(A) + p_{j}^{R_{A}}(A), \ |a_{jj}| - r_{j}^{\overline{R_{A}}}(A) + r_{i}^{\overline{R_{A}}}(A))\}}{\left[r_{i}(A) - p_{i}^{R_{A}}(A)\right] \left[|a_{jj}| - r_{j}^{\overline{R_{A}}}(A)\right] - r_{i}^{\overline{R_{A}}}(A) \ p_{j}^{R_{A}}(A))}.$$
(3.8)

Доказательство. Заметим сперва, что, в силу замечания $2.1,\,R_A \neq \varnothing$. По предложению $2.5,\,$ отмасштабированная матрица $B=A\Delta_A$ является R_A -SDD матрицей.

Предположим сначала, что $R_B \neq \langle n \rangle$. Если A при $R_A \neq \langle n \rangle$ не является SDD* матрицей, то, как было показано в доказательстве предложения 2.8, $|b_{ii}| > r_i(B)$ для всех $i \in R_A$; это означает, что $R_A \subseteq R_B$. Тогда, применяя оценку (3.4) теоремы 3.2 к матрице B при $S = R_A$, а также используя соотношения (2.6)–(2.7), мы выводим:

$$||B^{-1}||_{\infty} \leq \max_{i \in R_A, j \in \overline{R_A}} \frac{|b_{ii}| - r_i^{R_A}(B) + r_j^{R_A}(B)}{[|b_{ii}| - r_i^{R_A}(B)][|b_{jj}| - r_j^{\overline{R_A}}(B)] - r_i^{\overline{R_A}}(B) p_j^{R_A}(B)}$$

$$= \max_{i \in R_A, j \in \overline{R_A}} \frac{r_i(A) - p_i^{R_A}(A) + p_j^{R_A}(A)}{[r_i(A) - p_i^{R_A}(A)][|a_{jj}| - r_i^{\overline{R_A}}(A)] - r_i^{\overline{R_A}}(A) p_i^{R_A}(A)}. \quad (3.9)$$

Если же A при $R_A \neq \langle n \rangle$ является SDD_1^* матрицей, то для всех $j \in \overline{R_A}$ выполнено $|a_{jj}| > p_j(A)$, или $|b_{jj}| > r_j(B)$, что означает, что $\overline{R_A} \subseteq R_B$.

Применяя оценку (3.4) теоремы 3.2 к матрице B для $S = \overline{R_A}$ и используя соотношения (2.6)–(2.7), мы получаем:

$$||B^{-1}||_{\infty} \leqslant \max_{i \in R_A, \ j \in \overline{R_A}} \frac{|b_{jj}| - r_j^{\overline{R_A}}(B) + r_i^{\overline{R_A}}(B)}{[|b_{ii}| - r_i^{R_A}(B)][|b_{jj}| - r_j^{\overline{R_A}}(B)] - r_i^{\overline{R_A}}(B)} \frac{|b_{jj}| - r_i^{\overline{R_A}}(B)}{[|b_{ij}| - r_i^{\overline{R_A}}(B)] - r_i^{\overline{R_A}}(B)}$$

$$= \max_{i \in R_A, j \in \overline{R_A}} \frac{|a_{jj}| - r_j^{\overline{R_A}}(A) + r_i^{\overline{R_A}}(A)}{[r_i(A) - p_i^{R_A}(A)][|a_{ij}| - r_i^{\overline{R_A}}(A)] - r_i^{\overline{R_A}}(A) p_i^{R_A}(A)}. \quad (3.10)$$

Наконец, в том случае, когда B является SDD матрицей, мы применяем оценку (3.3) теоремы 3.2 к матрице B и получаем:

$$||B^{-1}||_{\infty} \leq \max_{i \in S, j \in \bar{S}} \frac{\max\{|b_{ii}| - r_i^S(B) + r_j^S(B), |b_{jj}| - r_j^{\bar{S}}(B) + r_i^{\bar{S}}(B)\}}{[|b_{ii}| - r_i^S(B)][|b_{jj}| - r_j^{\bar{S}}(B)] - r_i^{\bar{S}}(B) r_j^S(B)}.$$

$$(3.11)$$

Ввиду соотношений (2.6)–(2.7), для $S=R_A$ оценка (3.11) принимает вид

$$||B^{-1}||_{\infty}$$

$$\leq \max_{i \in S, j \in \bar{S}} \frac{\max\{r_i(A) - p_i^{R_A}(A) + p_j^{R_A}(A), |a_{jj}| - r_j^{\overline{R_A}}(A) + r_i^{\overline{R_A}}(A))\}}{[r_i(A) - p_i^{R_A}(A)][|a_{jj}| - r_j^{\overline{R_A}}(A)] - r_i^{\overline{R_A}}(A) p_j^{R_A}(A))}.$$
(3.12)

Теперь для завершения доказательства остается воспользоваться оценками (3.9)–(3.12) в сочетании с неравенством

$$||A^{-1}||_{\infty} = ||\Delta_A B^{-1}||_{\infty} \leqslant ||B^{-1}||_{\infty},$$

вытекающим из того факта, что $\Delta_A \leqslant I_n$.

В следующем заключительном параграфе мы обобщим оценки теорем 3.1 и 3.2 на более широкий класс матриц, содержащий GSDD₁, GSDD₁, а также и S-SDD матрицы, и покажем, что аналог теоремы 3.2 является, вообще говоря, более точным, чем аналог теоремы 3.1. Как следствие мы получим верхнюю оценку $\|A^{-1}\|_{\infty}$ для GSDD₁ и GSDD₁ матриц A, которая одновременно уточняет оценки как теоремы 3.1, так и теоремы 3.3.

$\S4.~SD$ -SDD матрицы

В этом параграфе мы вводим в рассмотрение так называемые SD-SDD матрицы, которые являются одновременным обобщением S-SDD матриц, а также $GSDD_1$ и $GSDD_1^*$ матриц A, для которых $R_A \neq \varnothing, \langle n \rangle$, и образуют подкласс класса невырожденных \mathcal{H} -матриц. Также мы переносим оценки теорем 3.1 и 3.2 для $\|A^{-1}\|_{\infty}$ на случай SD-SDD матриц A и устанавливаем соотношение между новыми оценками. Наконец, мы применяем полученные результаты к $GSDD_1$ и $GSDD_1^*$ матрицам и улучшаем результаты §3.

Определение 4.1. Пусть $A=(a_{ij})\in\mathbb{C}^{n\times n},\ n\geqslant 2,\ u$ пусть S – непустое подмножество множества $\langle n\rangle$. Матрица A называется SD-SDD матрицей, если найдется такая невырожденная диагональная матрица $D=\mathrm{diag}\,\{d_1,\ldots,d_n\},\$ что $d_i=1$ при $i\in\bar{S}$ и матрица B=AD является S-SDD матрицей.

Ясно, что класс SD-SDD содержит $GSDD_1$ матрицы A с $R_A \neq \emptyset$, $GSDD_1^*$ матрицы A с $R_A \neq \langle n \rangle$, а также S-SDD матрицы. С другой стороны, поскольку S-SDD матрицы являются невырожденными \mathcal{H} -матрицами, см., например, [6], то класс SD-SDD матриц также, очевидно, является подклассом класса матриц \mathcal{H} -матриц.

Заметим, что, в соответствии с определением 4.1, при $S=\langle n\rangle$ матрица A является $\langle n\rangle D$ -SDD матрицей, если AD является $\langle n\rangle$ -SDD матрицей, т.е. имеет строгое диагональное преобладание. Итак, в случае $S=\langle n\rangle,\,SD$ -SDD матрицы – это невырожденные \mathcal{H} -матрицы.

Начнем с вывода аналога теоремы 3.1 для SD-SDD матриц.

Теорема 4.1. Пусть $A = (a_{ij}) \in \mathbb{C}^{n \times n}$, $n \geqslant 2$, является SD-SDD матрицей для непустого собственного подмножества S множества индексов $\langle n \rangle$ и пусть $D = \operatorname{diag} \{d_1, \ldots, d_n\}$, где $d_i = 1$ при $i \in \bar{S}$, — такая невырожденная диагональная матрица, что $B = (b_{ij}) = AD$ является S-SDD матрицей. Тогда для произвольного

$$\gamma \in \Gamma_B = \left(\max_{j \in \bar{S}} \frac{r_j^S(B)}{|b_{jj}| - r_i^{\bar{S}}(B)}, \quad \min_{i \in S} \frac{|b_{ii}| - r_i^S(B)}{r_i^{\bar{S}}(B)} \right), \tag{4.1}$$

справедливо неравенство

$$||A^{-1}||_{\infty} \leqslant \max\{\omega, \gamma\} \Phi_{\gamma}^{S}(B), \tag{4.2}$$

где мы полагаем

$$\omega = \max_{i \in S} d_i. \tag{4.3}$$

В теореме 4.1 и ниже по тексту, для заданных матрицы $B=(b_{ij})\in\mathbb{C}^{n\times n}$, подмножества $S\in\langle n\rangle$ и числа $\gamma>0$ мы используем обозначение

$$\Phi_{\gamma}^{S}(B) = \max \left\{ \frac{1}{\min_{i \in S} \{ |b_{ii}| - r_{i}^{S}(B) - \gamma r_{i}^{\bar{S}}(B) \}}, \frac{1}{\min_{j \in \bar{S}} \{ \gamma [|b_{jj}| - r_{j}^{\bar{S}}(B)] - r_{j}^{S}(B) \}} \right\}.$$

$$(4.4)$$

Доказательство. Для доказательства неравенства (4.2), определим матрицу

$$C_{\gamma} = (c_{ij}^{(\gamma)}) = A\Delta_{\gamma} = BD_{\gamma}, \tag{4.5}$$

где

$$D_{\gamma} = \operatorname{diag} \{ d_1^{(\gamma)}, \dots, d_n^{(\gamma)} \}, \quad d_i^{(\gamma)} = \begin{cases} 1, & i \in S, \\ \gamma, & j \in \bar{S}, \end{cases}$$
(4.6)

И

$$\Delta_{\gamma} = \operatorname{diag} \{ \delta_1^{(\gamma)}, \dots, \delta_n^{(\gamma)} \}, \quad \delta_i^{(\gamma)} = \begin{cases} d_i, & i \in S, \\ \gamma, & j \in \bar{S}. \end{cases}$$
 (4.7)

Тогда, как легко видеть,

$$\Phi_{\gamma}^{S}(B) = \max_{k \in \langle n \rangle} \frac{1}{|c_{kk}^{(\gamma)}| - r_k(C_{\gamma})},$$

а условие $\gamma \in \Gamma_B$ означает, что матрица C_γ имеет строгое диагональное преобладание. Следовательно, по теореме 1.1, мы имеем:

$$||C_{\gamma}^{-1}||_{\infty} \leqslant \Phi_{\gamma}^{S}(B). \tag{4.8}$$

Наконец, используя соотношение $A^{-1}=\Delta_{\gamma}C_{\gamma}^{-1}$, определения (4.3), (4.7) и неравенство (4.8), мы выводим:

$$||A^{-1}||_{\infty} \leqslant ||\Delta_{\gamma}||_{\infty} \times ||C_{\gamma}^{-1}|| \leqslant \max\{\omega, \gamma\} \Phi_{\gamma}^{S}(B).$$

Замечание 4.1. Если A – $GSDD_1$ матрица и $R_A \neq \emptyset$, то оценка (4.2) теоремы 4.1 сводится к оценке (3.1) теоремы 3.1.

Заметим, что оценка (4.2) теоремы 4.1 зависит от параметра γ . Не зависящую от параметров оценку $\|A^{-1}\|_{\infty}$ дает следующая теорема.

Теорема 4.2. В условиях теоремы 4.1,

$$||A^{-1}||_{\infty} \leqslant \omega \Psi_{\omega}^{S}(B), \tag{4.9}$$

где ω определяется в соответствии c (4.3).

Здесь и далее мы используем обозначение

$$\Psi_{\gamma}^{S}(B) = \max_{i \in S, j \in \bar{S}} \left\{ \frac{\xi_{i}^{S}(B)}{\gamma \Delta_{ij}^{S}(B)}, \quad \frac{\zeta_{j}^{S}(B)}{\Delta_{ij}^{S}(B)} \right\}, \tag{4.10}$$

где $\gamma>0,$ а величины $\xi_i^S(B),$ $\zeta_j^S(B)$ и $\Delta_{ij}^S(B)$ определяются следующими соотношениями:

$$\xi_i^S(B) = |b_{ii}| - r_i^S(B) + r_i^S(B), \quad i \in S, \tag{4.11}$$

$$\zeta_j^S(B) = |b_{jj}| - r_j^{\bar{S}}(B) + r_i^{\bar{S}}(B), \quad j \in \bar{S},$$
(4.12)

И

$$\Delta_{ij}^{S}(B) = [|b_{ii}| - r_i^{S}(B)][|b_{jj}| - r_j^{\bar{S}}(B)] - r_i^{\bar{S}}(B) r_j^{S}(B), \quad i \in S, \ j \in \bar{S}.$$
(4.13)

Доказательство. Рассмотрим матрицу $C_{\omega} = A\Delta_{\omega}$, где диагональная матрица Δ_{ω} определена в соответствии с (4.7). Как нетрудно понять, матрица $C_{\omega} = BD_{\omega}$ является S-SDD матрицей, поскольку матрица B = AD является таковой по условию теоремы. Следовательно, по теореме 3.2, во введенных обозначениях имеет место оценка

$$||C_{\omega}^{-1}||_{\infty} \leqslant \Psi_1^S(C_{\omega}). \tag{4.14}$$

С другой стороны, очевидно, справедливо тождество

$$\Psi_1^S(C_\omega) = \Psi_\omega^S(B). \tag{4.15}$$

Используя (4.14) и (4.15), мы выводим требуемое неравенство (4.9) следующим образом:

$$||A^{-1}||_{\infty} = ||\Delta_{\omega} C_{\omega}^{-1}||_{\infty} \leqslant ||\Delta_{\omega}||_{\infty} \times ||C_{\omega}^{-1}||_{\infty} \leqslant \omega \Psi_{\omega}^{S}(B).$$

Теорема доказана.

Замечание 4.2. Пусть A – S-SDD матрица. Тогда она является и SD-SDD матрицей, причем $D=I_n$. В этом случае, $B=A,\,\omega=1,\,$ и оценка (4.9) сводится к оценке

$$||A^{-1}||_{\infty} \leqslant \Psi_1^S(A),$$

т.е. к оценке (3.3) теоремы 3.2.

Чтобы показать, что не зависящая от параметров оценка теоремы 4.2 улучшает, вообще говоря, оценку теоремы 4.1, нам дополнительно потребуется следующая теорема сравнения.

Теорема 4.3 ([2,12]). Пусть $A = (a_{ij}) \in \mathbb{C}^{n \times n}$, $n \geqslant 2$, – SDD матрица и пусть S – непустое собственное подмножество множества $\langle n \rangle$. Тогда

$$\Psi_1^S(A) = \max_{i \in S, j \in S} \left\{ \frac{\xi_i^S(A)}{\Delta_{ij}^S(A)}, \quad \frac{\zeta_j^S(A)}{\Delta_{ij}^S(A)} \right\} \leqslant \Phi_1^S(A) = \max_{i \in \langle n \rangle} \frac{1}{|a_{ii}| - r_i(A)}.$$

Теорема 4.4. В условиях теоремы 4.1, при всех $\gamma \in \Gamma_B$ справедливо неравенство

$$\omega \Psi_{\omega}^{S}(B) \leqslant \max\{\omega, \gamma\} \Phi_{\gamma}^{S}(B); \tag{4.16}$$

здесь Γ_B , ω , $\Psi^S_\omega(B)$ и $\Phi^S_\gamma(B)$ соответственно определяются формулами (4.1), (4.3), (4.10) и (4.4).

Доказательство. Для доказательства (4.16) предположим сперва, что $\omega \geqslant \gamma$. В этом случае, $\max\{\omega, \gamma\} = \omega$, так что неравенство (4.16) равносильно неравенству

$$\Psi_{\omega}^{S}(B) \leqslant \Phi_{\gamma}^{S}(B). \tag{4.17}$$

Поскольку для $S\text{-}{\rm SDD}$ матрицы B функция $\Psi^S_\gamma(B)$ является невозрастающей функцией от $\gamma>0$ и поскольку $\omega\geqslant\gamma,$ то

$$\Psi_{\omega}^{S}(B) \leqslant \Psi_{\gamma}^{S}(B). \tag{4.18}$$

С другой стороны, из очевидных тождеств

$$\Psi_{\gamma}^S(B) = \Psi_1^S(C_{\gamma})$$
 и $\Phi_1^S(C_{\gamma}) = \Phi_{\gamma}^S(B)$

и неравенства

$$\Psi_1^S(C_\gamma) \leqslant \Phi_1^S(C_\gamma),$$

которое получается применением теоремы 4.3 к SDD матрице C_{γ} , следует, что

$$\Psi_{\gamma}^{S}(B) \leqslant \Phi_{\gamma}^{S}(B), \quad \gamma \in \Gamma_{B}.$$
(4.19)

Теперь требуемое неравенство (4.17) получается из (4.18) и (4.19).

Пусть теперь $\omega \leqslant \gamma$. В этом случае, учитывая, что функция $\gamma \Psi_{\gamma}^S(B)$ является неубывающей функцией от $\gamma>0$ и используя (4.19), получаем:

$$\omega \Psi_{\omega}^{S}(B) \leqslant \gamma \Psi_{\gamma}^{S}(B) = \max\{\omega, \ \gamma\} \ \Psi_{\gamma}^{S}(B) \leqslant \max\{\omega, \ \gamma\} \ \Phi_{\gamma}^{S}(B).$$

Этим доказательство теоремы 4.4 завершается.

Замечание 4.3. Для $S ext{-SDD}$ матрицы A, которая является $SD ext{-SDD}$ матрицей с $D=I_n$, так что B=A и $\omega=1$, теорема 4.4 дает:

$$\Psi_1^S(A) \leqslant \max\{1, \gamma\} \ \Phi_{\gamma}^S(A). \tag{4.20}$$

Таким образом, из текоремы 4.4 в частности следует, что оценку теоремы 3.2 невозможно улучшить масштабированием столбцов матрицы A с помощью диагональной матрицы вида D_{γ} , см. (4.6), и последующим применением теоремы 1.1.

Мы завершим данный параграф и статью в целом, применяя теоремы 4.2 и 4.4 к соответствующим GSDD_1 (или GSDD_1^*) матрицам. В этом частном случае, мы имеем $S=R_A$,

$$d_i = \frac{r_i(A)}{|a_{ii}|} < 1, \quad i \in R_A, \tag{4.21}$$

 $||D||_{\infty}=1$, и из теоремы 4.2 мы немедленно получаем следующую не содержащую параметров оценку, вообще говоря, более точную чем оценки теоремы 3.3.

Следствие 4.1. Пусть $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$, $n \geqslant 2$, является $GSDD_1$ или же $GSDD_1^*$ матрицей, причем $R_A \neq \emptyset$, $\langle n \rangle$, и пусть

$$\tau = \max_{i \in R_A} \frac{r_i(A)}{|a_{ii}|}.$$

Tог ∂a

$$||A^{-1}||_{\infty} \leqslant \tau \Psi_{\tau}^{R_A}(B) \leqslant \Psi_{1}^{R_A}(B).$$
 (4.22)

Доказательство. Ввиду теоремы 4.2, нам остается лишь заметить, что

$$\tau \Psi_{\tau}^{R_A}(B) \leqslant \Psi_{1}^{R_A}(B),$$

поскольку $\tau < 1$.

Наконец, в применении к соответствующим $GSDD_1$ (или же $GSDD_1^*$) матрицам из теоремы 4.4 немедленно следует, что не зависящая от параметров оценка из (4.22) по крайней мере не хуже, чем оценка теоремы 3.1, зависящая от параметра γ .

Следствие 4.2. В условиях следствия 4.1 для любого $\gamma \in \Gamma_B$ справедливо неравенство

$$\tau \,\Psi_{\tau}^{R_A}(B) \leqslant \max\{\tau, \,\, \gamma\} \,\, \Phi_{\gamma}^{R_A}(B). \tag{4.23}$$

Список литературы

- Л. Ю. Колотилина, Псевдоблочные условия диагонального преобладания. Зап. научн. семин. ПОМИ 323 (2005), 94—131.
- Л. Ю. Колотилина, Оценки определителей и обратных для некоторых Нматриц. — Зап. научн. семин. ПОМИ 346 (2007), 81–102.
- 3. Л. Ю. Колотилина, *Об SDD*₁ матрицах. Зап. научн. семин. ПОМИ **514** (2022), 88–112.
- J. H. Ahlberg, E. N. Nilson, Convergence properties of the spline fit. J. Soc. Ind. Appl. Math. 11 (1963), 95–104.

- X. Cheng, Y. Li, L. Liu, Y. Wang, Infinity norm upper bounds for the inverse of SDD₁ matrices.— AIMS Math. 7, No. 5 (2022), 8847–8860.
- L. Cvetković, V. Kostić, R. Varga, A new Geršgorin-type eigenvalue inclusion area.
 ETNA 18 (2004), 73–80.
- P. F. Dai, A note on diagonal dominance, Schur complements and some classes of H-matrices and P-matrices.— Adv. Comput. Math. 42 (2016), 1–4.
- Ping-Fan Dai, Jinping Li, Shaoyu Zhao, Infinity norn bounds for the inverse for GSDD₁ matrices using scaling matrices.— Comput. Appl. Math. 42 (2023), 121.
- Y. M. Gao, X. H. Wang, Criteria for generalized diagonal dominant and Mmatrices.— Linear Algebra Appl. 169 (1992), 257–268.
- Y. Li, Y. Wang, Schur complement-based infinity norm bounds for the inverse of GDSDD matrices. — Mathematics 10 (2022), 186.
- J. Liu, Y. Huang, F. Zhang, The Schur complements of generalized doubly diagonally dominant matrices.— Linear Algebra Appl. 378 (2004), 231–244.
- N. Morača, Upper bounds for the infinity norm of the inverse of SDD and S-SDD matrices.— J. Comput. Appl. Math. 206 (2007), 666–678.
- J. M. Peña, Diagonal dominance, Schur complements and some classes of Hmatrices and P-matrices.— Adv. Comput. Math. 35 (2011), 357–373.
- J. M. Varah, A lower bound for the smallest singular value of a matrix. Linear Algebra Appl. 11 (1975), 3–5.
- 15. R. S. Varga, Geršgorin and His Circles. Springer, 2004.

Kolotilina L. Yu. SDD₁ matrices and their generalizations.

The paper considers the classes of GSDD₁, GSDD₁*, and SD-SDD matrices, which contain the class of SDD (strictly diagonally dominant) matrices and are contained in the class of nonsingular \mathcal{H} -matrices. New upper bounds on $\|A^{-1}\|_{\infty}$ for GSDD₁, GSDD₁*, and SD-SDD matrices A, generalizing known upper bounds for S-SDD, SDD₁*, and GSDD₁ matrices, are established and compared.

С.-Петербургское отделение Математического института им. В. А. Стеклова РАН, Фонтанка 27, 191023 Санкт-Петербург, Россия

E-mail: lilikona@mail.ru

Поступило 3 ноября 2023 г.